## FLSH

FLCR

# **FLCR**

滑台型

电动执行器 带马达规格



#### CONTENTS 卷头 产品简介 ●规格、型号表示、外形尺寸图 • FLCR-16 14 • FLCR-20 16 • FLCR-25 18 ● 选型 20 ●技术资料 22 ▲使用注意事项 72 选型检查表 85

#### FLCR体系表

| LCITIFINA |              |      |                 |     |               |         |           |     |
|-----------|--------------|------|-----------------|-----|---------------|---------|-----------|-----|
| 型号 马达 规格  |              | 导程   | 最大可搬送重量<br>(kg) |     | 行程与最快速度(mm/s) |         | 最大<br>按压力 |     |
| 至之        | 规格           | (mm) | 水平              | 垂直  | 50mm          | 75mm    | 100mm     | (N) |
| FLCR-16   | □20          | 2    | 4               | 4   |               | 100mm/s |           | 90  |
| FLCK-10   | CR-16 □20    |      | 3               | 0.5 |               | 300     |           | 20  |
| FLCD 20   |              | 2    | 5.5             | 6   |               | 100     |           | 150 |
| FLCR-20   | FLCR-20 □25  |      | 5               | 0.8 | 300           |         | 55        |     |
| 51 CD 25  |              | 2    | 11              | 8.5 | 100           |         | 210       |     |
| FLCK-25   | FLCR-25 □25L |      | 11              | 3   | 300           |         | 90        |     |



#### 电动执行器 滑台型

### FLCR-16

□20 步进马达

适用控制器 "ECR"时,可使用48V、24V电源。 适用控制器 "ECG"时,可使用24V电源。



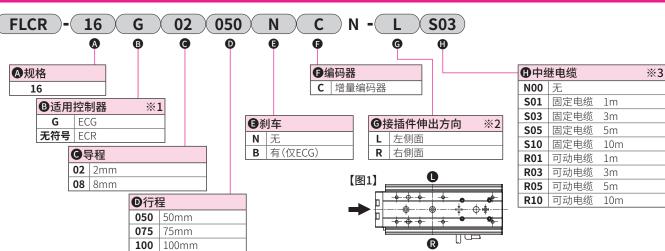
导程8

100

速度(mm/s)

150

#### 型号表示方法



- 控制器请在第45页或第59页中选择。 **%**1
- 请参阅图1。
- 中继电缆的外形尺寸图请参阅第55页或第70页。

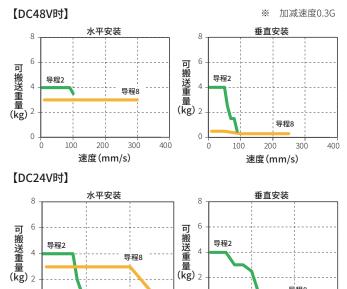
#### 规格

| 马达            |                   | □20 步进马达                             |              |  |
|---------------|-------------------|--------------------------------------|--------------|--|
| 编码器种类         | <u> </u>          | 增量编码器                                |              |  |
| 驱动方式          |                   | 滚珠丝杆(                                | φ6) +皮带      |  |
| 行程            | mm                | 50、75                                | 5、100        |  |
| 导程 mm         |                   | 2                                    | 8            |  |
| 最大可搬送重量 kg 水平 |                   | 4 (4)                                | 3 (3)        |  |
| <u>*1</u>     | L※2 垂直            | 4 (4)                                | 0.5 (0.5)    |  |
| 动作速度范         | <b>范围 ※3</b> mm/s | 2~100 (100)                          | 10~300 (250) |  |
| 最大按压力         | N ל               | 90                                   | 20           |  |
| 按压动作说         | 速度范围 mm/s         | 2~20                                 | 5~20         |  |
| 重复精度          | mm                | ±0.02                                |              |  |
| 空转 mm         |                   | 0.1以下                                |              |  |
| 静态允许力矩 N·m    |                   | <50st>MP: 17.8、<br>MY: 17.8、MR: 19.2 |              |  |
| 肝心ルけん         | JRE INTIII        | <75st以上>:MP:37.3、<br>MY:37.3、MR:19.2 |              |  |
| 马达电源甲         | 电压                | DC24V±10% 5                          | 戊 DC48V±10%  |  |
| 马达部瞬间         | 司最大电流 A           | 1                                    | .5           |  |
|               | 型号、电源电压           | 无励磁动作型、DC24V(+10%/-5%)               |              |  |
| 刹车            | 功耗 W              | 1                                    |              |  |
|               | 夹持力 N             | 51                                   | 9            |  |
| 绝缘电阻          |                   | 10MΩ、DC500V                          |              |  |
| 耐电压           |                   | AC500V 1分钟                           |              |  |
| 使用环境温度、湿度     |                   | 0~40℃(不得冻结)<br>35~80%RH(不得结露)        |              |  |
| 保存环境温度、湿度     |                   | -10~50℃(不得冻结)<br>35~80%RH(不得结露)      |              |  |
| 环境            |                   | 无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘                      |              |  |
| 防护等级          |                   | IP40                                 |              |  |

#### ( )内为DC24V时的值。 **※**1

- 为加减速度0.3G时的最大值。可搬送重量因加减速度及速度而异。 详情请参阅第27页。
- )内为DC24V时的最快速度值。

#### 速度与可搬送重量



#### 行程与最快速度

100

200

速度(mm/s)

0

(mm/s)

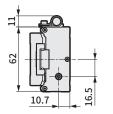
300

| 导程 | 电源电压  | 行程     |  |
|----|-------|--------|--|
| 寸任 | 电源电压  | 50~100 |  |
| 2  | DC48V | 100    |  |
| 2  | DC24V | 100    |  |
| 8  | DC48V | 300    |  |
|    | DC24V | 250    |  |

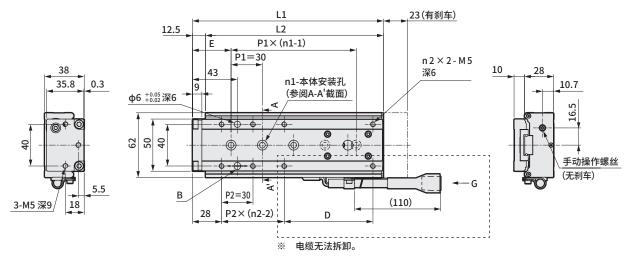


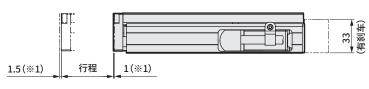
#### 外形尺寸图

#### ● FLCR-16



接插件伸出方向L(左侧面)时





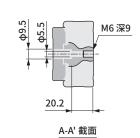
P1× (n1-1)

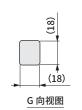


※1 到机械挡块的动作范围。



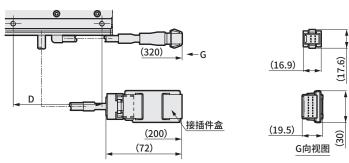
**ф6** +0.05 深6 P1=30 P1





本图是接插件伸出方向R(右侧面)时。

#### ※ 连接ECR时,虚线位置如下所示。





#### 电动执行器 滑台型

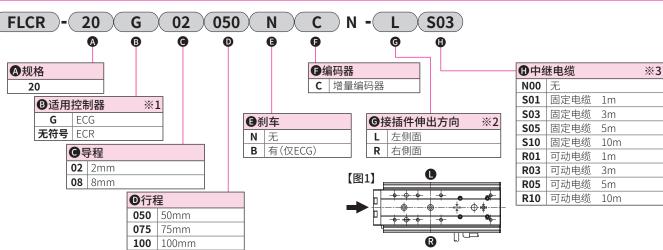
## FLCR-20

□25 步进马达

适用控制器 "ECR"时,可使用48V、24V电源。适用控制器 "ECG"时,可使用24V电源。



#### 型号表示方法



- ※1 控制器请在第45页或第59页中选择。
- ※2 请参阅图1。
- ※3 中继电缆的外形尺寸图请参阅第55页或第70页。

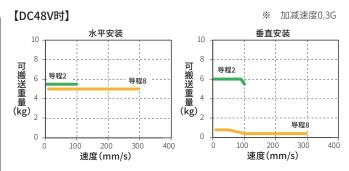
#### 规格

| 马达            |                   | □25 步进马达                             |              |  |  |
|---------------|-------------------|--------------------------------------|--------------|--|--|
| 编码器种类         | ŧ                 | 增量编码器                                |              |  |  |
| 驱动方式          |                   | 滚珠丝杆(                                | 滚珠丝杆(φ6)+皮带  |  |  |
| 行程            | mm                | 50、75                                | 5、100        |  |  |
| 导程 mm         |                   | 2                                    | 8            |  |  |
| 最大可搬送重量 kg 水平 |                   | 5.5 (5.5)                            | 5 (5)        |  |  |
| *1            | L※2 垂直            | 6 (6)                                | 0.8 (0.8)    |  |  |
| 动作速度落         | <b>范围 ※3</b> mm/s | 2~100 (100)                          | 10~300 (300) |  |  |
| 最大按压力         | א d               | 150                                  | 55           |  |  |
| 按压动作设         | 速度范围 mm/s         | 2~20 5~20                            |              |  |  |
| 重复精度          | mm                | ±0.02                                |              |  |  |
| 空转 mm         |                   | 0.1以下                                |              |  |  |
| 静态允许力矩 N·m    |                   | <50st>MP:31.1、<br>MY:31.1、MR:37.6    |              |  |  |
| 門がびルけん        | JAE IN THE        | <75st以上>:MP:56.2、<br>MY:56.2、MR:37.6 |              |  |  |
| 马达电源甲         | 电压                | DC24V±10% 및                          | 以 DC48V±10%  |  |  |
| 马达部瞬间         | 可最大电流 A           | 3                                    | 3            |  |  |
|               | 型号、电源电压           | 无励磁动作型、DC24V(+10%/-5%)               |              |  |  |
| 刹车            | 功耗 W              | 1                                    |              |  |  |
|               | 夹持力 N             | 77                                   | 15           |  |  |
| 绝缘电阻          |                   | 10MΩ、DC500V                          |              |  |  |
| 耐电压           |                   | AC500V 1分钟                           |              |  |  |
| 使用环境温度、湿度     |                   | 0~40℃(不得冻结)<br>35~80%RH(不得结露)        |              |  |  |
| 保存环境温度、湿度     |                   | -10~50℃ (不得冻结)<br>35~80%RH (不得结露)    |              |  |  |
| 环境            |                   | 无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘                      |              |  |  |
| 防护等级          |                   | IP40                                 |              |  |  |

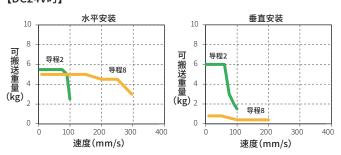
#### ※1 ( )内为DC24V时的值。

- ※2 为加减速度0.3G时的最大值。可搬送重量因加减速度及速度而异。 详情请参阅第27页。
- ※3 ( )内为DC24V时的最快速度值。

#### 速度与可搬送重量



#### 【DC24V时】



#### 行程与最快速度

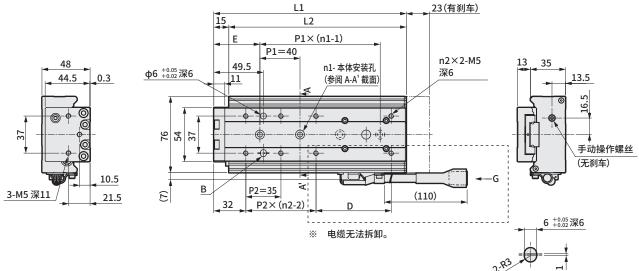
(mm/s)

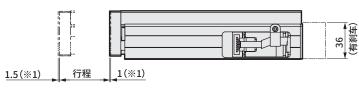
| 导程 | 电源电压  | 行程<br>50~100 |
|----|-------|--------------|
| 2  | DC48V | 100          |
|    | DC24V | 100          |
| 8  | DC48V | 300          |
|    | DC24V | 300          |

#### 外形尺寸图

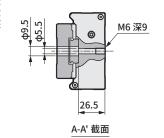








※1 到机械挡块的动作范围。



B,C 长孔部尺寸

#### 【各行程尺寸表】

| 行程  | 50                              | 75   | 100  |  |
|-----|---------------------------------|--|--|--|
| L1  | 130.5                           | 167  | 192  |  |
| L2  | 115.5                           | 152  | 177  |  |
| n1  | 2                               | 3  | 4  |  |
| n2  | 3                               | 4  | 4  |  |
| D   | 48.5                            | 50   | 75   |  |
| E   | 49                              | 46   | 46   |  |
| F   | 38                              | 75   | 115  |  |
| 无刹车 | 1.3                             | 1.7  | 1.9  |  |
| 有刹车 | 1.4                             | 1.8  | 2.0  |  |
|     | <b>行程</b> L1 L2 n1 n2 D E F 无刹车 | 行程     50       L1     130.5       L2     115.5       n1     2       n2     3       D     48.5       E     49       F     38       无刹车     1.3 | 行程     50     75       L1     130.5     167       L2     115.5     152       n1     2     3       n2     3     4       D     48.5     50       E     49     46       F     38     75       无刹车     1.3     1.7 |  |

Ф6 +0.05 深6 P1=40 C

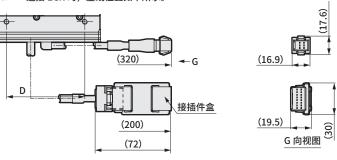
P1× (n1-1)

(18)

G 向视图

本图为接插件伸出方向R(右侧面)时的示例。

※ 连接 ECR 时,虚线位置如下所示。





#### 电动执行器 滑台型

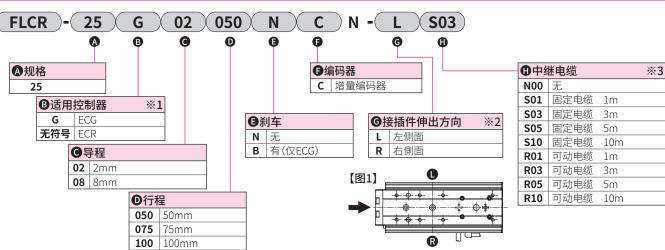
## FLCR-25

□25L 步进马达

适用控制器 "ECR"时,可使用48V、24V电源。 适用控制器 "ECG"时,可使用24V电源。



#### 型号表示方法



- ※1 控制器请在第45页或第59页中选择。
- ※2 请参阅图1。
- ※3 中继电缆的外形尺寸图请参阅第55页或第70页。

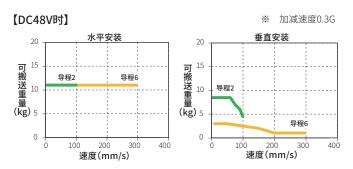
#### 规格

| 马达     □25L 步进马达       编码器种类     增量编码器       驱动方式     滚珠丝杆(φ10) + 皮带       行程     mm     50、75、100       导程     mm     2     6       最大可搬送重量 kg ※平     北平     11(11)     11(11)       ※1※2     垂直     8.5(8.5)     3(3)       动作速度范围 ※3     mm/s     2~100 (75)     7~300 (200)       最大按压力     N     210     90       按压动作速度范围     mm/s     2~20     5~20 |                 |  |  |
|--|-----------------|--|--|
| 驱动方式     滚珠丝杆(φ10) + 皮帯       行程     mm     50、75、100       导程     mm     2     6       最大可搬送重量     kg     水平     11(11)     11(11)       ※1※2     垂直     8.5(8.5)     3(3)       动作速度范围 ※3     mm/s     2~100(75)     7~300(200)       最大按压力     N     210     90   |                 |  |  |
| 行程     mm     50、75、100       导程     mm     2     6       最大可搬送重量     kg     水平     11(11)     11(11)       ※1※2     垂直     8.5(8.5)     3(3)       动作速度范围 ※3     mm/s     2~100(75)     7~300(200)       最大按压力     N     210     90   |                 |  |  |
| 导程     mm     2     6       最大可搬送重量 kg 水平  |                 |  |  |
| 最大可搬送重量 kg 水平  |                 |  |  |
| ※1※2       垂直       8.5 (8.5)       3 (3)         动作速度范围 ※3       mm/s       2~100 (75)       7~300 (200)         最大按压力       N       210       90   |                 |  |  |
| ※1※2       垂直       8.5 (8.5)       3 (3)         动作速度范围 ※3       mm/s       2~100 (75)       7~300 (200)         最大按压力       N       210       90   |                 |  |  |
| 最大按压力 N 210 90   |                 |  |  |
|  |                 |  |  |
| 按压动作速度范围 mm/s 2~20 5~20  |                 |  |  |
| 汉上切下还及尼园 11111/3 2 20 5 20   |                 |  |  |
| <b>重复精度</b>  | ±0.02           |  |  |
| <b>空转 mm</b> 0.1以下   | 0.1以下           |  |  |
| <50st>MP: 65.1、  |                 |  |  |
| 静态允许力矩 N·m MY: 65.1、MR: 116.3  |                 |  |  |
| <75st以上>: MP:127.5、<br>MY:127.5、MR:116.3   |                 |  |  |
| <b>马达电源电压</b> DC24V±10% 或 DC48V±10%  |                 |  |  |
| <b>马达部瞬间最大电流 A</b> 4.5   |                 |  |  |
| 型号、电源电压 无励磁动作型、DC24V(+10%/-5%  | )               |  |  |
| 刹车   | 1               |  |  |
| 夹持力   N   109   38   |                 |  |  |
| <b>绝缘电阻</b> 10MΩ、DC500V  | 10MΩ、DC500V     |  |  |
| <b>耐电压</b> AC500V 1分钟  | AC500V 1分钟      |  |  |
| 使用环境温度、湿度 0~40℃(不得冻结)  |                 |  |  |
| 35~80%RH(不得结露)   |                 |  |  |
| <b>保存环境温度、湿度</b>   |                 |  |  |
| <b>环境</b>  | 无腐蚀性气体、爆炸性气体、粉尘 |  |  |
| 防护等级 IP40  | IP40            |  |  |

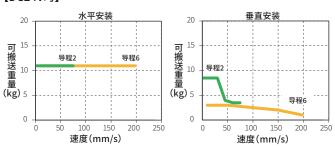
#### ※1 ( )内为DC24V时的值。

- ※2 为加减速度0.3G时的最大值。可搬送重量因加减速度及速度而异。 详情请参阅第27页。
- ※3 ( )内为DC24V时的最快速度值。

#### 速度与可搬送重量



#### 【DC24V时】



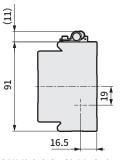
#### 行程与最快速度

(mm/s)

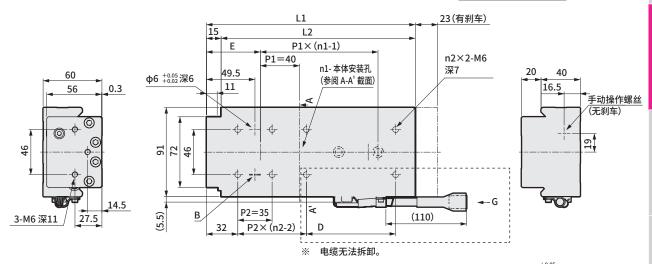
| 导程 | 电源电压  | 行程<br>50~100 |
|----|-------|--------------|
| 2  | DC48V | 100          |
|    | DC24V | 75           |
| 6  | DC48V | 300          |
|    | DC24V | 200          |

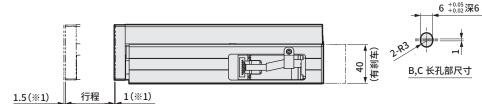
#### 外形尺寸图

#### ● FLCR-25



插件伸出方向L(左侧面)时

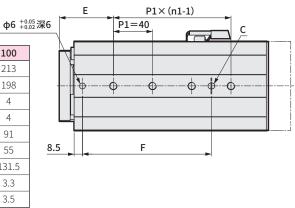


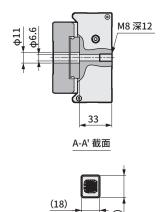


※1 到机械挡块的动作范围。

#### 【各行程尺寸表】

|                       | 行程  | 50    | 75   | 100   |
|-----------------------|-----|-------|------|-------|
|                       | L1  | 142.5 | 188  | 213   |
|                       | L2  | 127.5 | 173  | 198   |
|                       | n1  | 2     | 3    | 4     |
|                       | n2  | 3     | 4    | 4     |
|                       | D   | 55.5  | 66   | 91    |
| E                     |     | 60.5  | 60   | 55    |
|                       | F   | 57    | 96.5 | 131.5 |
| 重量                    | 无刹车 | 2.3   | 3.0  | 3.3   |
| kg                    | 有刹车 | 2.5   | 3.2  | 3.5   |
| 本图为接插件伸出方向R(右侧面)时的示例。 |     |       |      |       |





G 向视图

※ 连接ECR时,虚线位置如下所示。

