JSM2 · JSK2 · JSC3 · JSC4 Series

用途

可用于需要以下所示功能的装置、设备。

需要多点定位时(搬送•定位)

可精确地停止在多个目标位置。

需要防坠落时

气源和电源为OFF状态(停电时·事故时)时,可瞬间制动并 保持,因而能够防止设备损坏并确保安全性。

需要紧急停止时

作业人员进入危险区域后,通过电气信号瞬间停止气缸。

工件锁紧

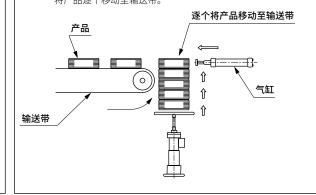
用夹具、安装支架等锁紧工件的情况下,即使没有气源、电源, 也可以锁紧。可以在锁紧在夹具上的状态下进行搬送。

使用示例

直线多点焊接

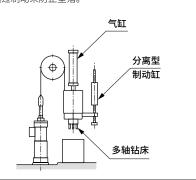
对钢板等在一直线上进行多处焊接时的滑台或焊枪的移动和定位。 焊枪 钢板 滑动 滑台

移动至输送带 将产品逐个移动至输送带。



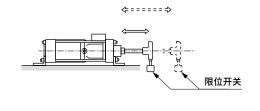
防坠落

垂直方向上有负荷的情况下,气源停止时自重导致负荷下降会产生问 题时, 通过制动来防止坠落。



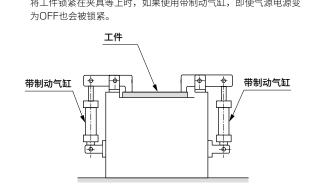
5 需要具备多个行程不同的气缸时

> 不同尺寸的物品被送至输送带等时,其上所设置的气缸也较多的情况 下,需要改变行程。此时如果使用带制动气缸,可以电气化地制作各 种行程的气缸。



工件锁紧

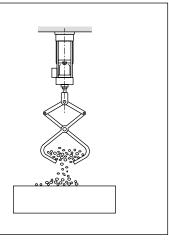
将工件锁紧在夹具等上时,如果使用带制动气缸,即使气源电源变



6

料斗的开闭

制粉工序等需要在达到 规定重量后关闭的情况 下,为确保测量的正确 性, 在料斗开度变为全 闭前停止并正确测量, 之后使料斗全闭。



LCM

LCR LCG

LCW LCX

STM STG

STR2 UCA2

ULK* JSK/M2 JSG

JSC3 · JSC4

USSD **UFCD** USC UB JSB3

LMB I MI **HCM**

HCA LBC

CAC4

UCAC2

CAC-N

UCAC-N RCS2

RCC2

PCC

SHC MCP

GLC MFC BBS

RRC

RV3% NHS HRL

LN 卡爪

卡盘

机械卡爪卡盘

缓冲器

FJ FΚ 速度 控制器

卷末