LCM LCR LCG **LCW** I CX STM STG STS · STL STR2 UCA2 ULK\* JSK/M2 JSG JSC3 • JSC4 USSD UFCD USC UB I MI **HCM** LBC CAC4 UCAC2 CAC-N UCAC-N RCS2 RCC2 PCC SHC MCP GLC BBS RRC **GRC** RV3% NHS HRL LN 卡爪 卡盘 缓冲器

FJ

<sup>速度</sup> 控制器

A

气动元件

# 为了安全地使用本产品

使用前请务必阅读。 关于气缸常规内容请在卷头73确认,关于气缸开关请在卷头80确认。

个别注意事项:超级双活塞杆气缸 STR2系列

# 设计时•选型时

# 1. 防坠落型 STR2-Q

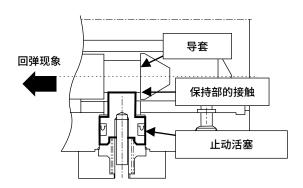
#### ▲ 警告

- 在锁定状态下,如果在双侧气口无加压状态下向带锁定机构侧的气口供给压力,可能会导致无法解除锁定、或锁定突然解除而使得活塞杆飞出,非常危险。 要解除锁定机构时,请务必对相反侧的气口供给压力,在锁定机构不承受负荷的状态下进行解除。
- 快速排气阀加快下降速度的使用方法,有时气缸的 动作会早于锁定机构的动作,从而导致无法正常解 除。

防坠落气缸请勿使用快速排气阀。

通过外部缓冲装置(缓冲吸收器等)停止时,请调整至没有回弹为止。如果回弹,导套与止动活塞会猛烈接触,会导致锁定机构破损。

此外,请每年实施 1~2次的定期检查,以确认该现象是否导致保持部损伤。



#### ■ 请勿使用3位阀

请勿与3位(特别是中封金属密封型)阀组合使用。如果压力被封闭在带锁定机构的活塞室内,则将无法锁定。此外,即使进行了锁定,从阀漏出的空气会进入气缸,经过一定时间后锁定可能会被解除。

# ▲注意

- 请将气缸的负荷率控制在50%以下。 如果负荷率较高,锁定可能不会被解除,从而导致锁定部 损坏。
- 如果锁定机构承受背压,锁定有时会松脱,因此请使用单体电磁阀或集成的单独排气型电磁阀。
- 请勿同步使用多个气缸。
  - ●请勿采用使两个以上的防坠落型气缸同步以驱动1个工件的使用方法。有时可能会无法解除其中1个气缸的锁定。

# 2. 微速型 STR2-F

#### ▲注意

- **请在不给油状态下使用。** 如果给油,有时特性会发生变化。
- 调速阀请靠近气缸安装。 如果远离气缸安装,速度会变得不稳定。 调速阀请使用SC-M3/M5、SC3W、SCD-M3/M5、 SC3WU系列。
- 通常气压越高、负荷率越低,速度越稳定。 负荷率请在50%以下使用。
- 请勿对气缸施加横向负荷。 此外,安装滑动导承时,请注意避免扭转力。 如有负荷变动、阻力变动,动作将会变得不稳定。 静摩擦和动摩擦的差较大的导承会导致动作变得不稳定。
- **请避免在有振动的场所使用。** 受到振动影响,将导致动作不稳定。

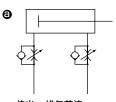
# STR2 Series

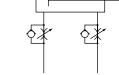
■ 通过排气节流回路进行速度控制时较为稳定。

单出杆气缸且动作方向为伸出时以微速驱动的情况下,如果 负荷阻抗较小,在开始动作时会发生飞出现象。作为解决方 法,请采用❶、❷、❶的回路。

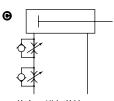
0

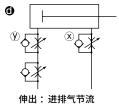
①回路最为稳定。





伸出:排气节流 缩回:排气节流 伸出:进气节流 缩回:进气节流





伸出:进气节流 缩回:排气节流

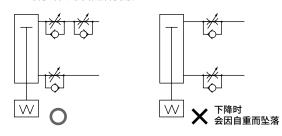
缩回:排气节流

#### ●回路的伸出动作调速方法:

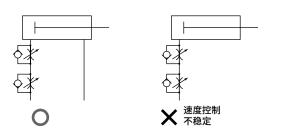
- 1.通过 x 调速阀进行速度设定
- 2.通过 y 调速阀进行节流直至没有飞出现象为止。
- 3.再次确认速度

(注1)与⑥ ❷ ⑥相比,⑥回路的动作最为稳定。

(注2)垂直安装时,在进气节流回路中会因为自重而坠落,因此请 与排气节流回路组合使用。



(注3)调速阀的串联连接请采用下图所示的回路。



(发生飞出现象的标准)

下列情况下将发生飞出现象。

•推力>阻力

※阻力:基于排气侧残压的推力 (微速型:进气压=残压) + (無直使用时:负荷自重

# 安装•装配•调整时

# 1. 通用

# ▲注意

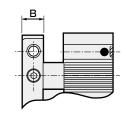
- 超级双活塞杆气缸在动作方向有各2处配管口。请根 据使用状态变更螺堵的位置。 变更后,请确认螺堵部没有空气泄漏。
- 请确保缸体(气管)安装面以及端板面没有损害平面度 的凹痕、伤痕等。 安装在端板上的配套侧的平面度请控制在O.O5mm 以下。
- 使用贯穿螺栓来安装缸体时,请按下表所示紧固扭矩 进行紧固。

缸径 (mm)	紧固扭矩			
φ6	0.6~1.0N·m			
φ10	1.4~2.4N·m			
φ16	1.4.92.4111111			
φ20	2.9~5.1N·m			
φ25	4.8~8.6N·m			
φ32	4.0. 0.011			

■ 使用端板螺纹孔NN时,请确保螺栓长度与B尺寸相 当。

否则会导致端板破损。





缸径(mm)	B尺寸			
φ6	6			
φ10	6			
φ16	8			
φ20	10			
φ25	12			
φ32	12			

LCW LCX STM STG STS · STL STR2 UCA2 ULK\* JSK/M2 JSG JSC3+JSC4 USSD **UFCD** USC UB JSB3 LMB LML **HCM** HCA LBC CAC4 UCAC2 CAC-N UCAC-N RCS2 RCC2 PCC SHC MCP GLC MFC BBS RRC RV3% NHS HRL LN 卡爪 卡盘

缓冲器

FJ

FΚ

速度 控制器

卷末

LCM

LCR

LCG

# STR2 Series

LCM LCR LCG LCW LCX STM STG STS · STL STR2 UCA2 ULK\* JSK/M2 JSG JSC3 · JSC4 USSD UFCD USC UB JSB3 LMB I MI **HCM** HCA LBC CAC4 UCAC2 CAC-N

UCAC-N

RCS2

RCC2

PCC

SHC MCP GLC MFC

BBS RRC GRC RV3\* NHS HRL LN 卡瓜 卡盘 机械卡瓜 长盘

<sup>速度</sup> 控制器

■ 作为缓冲机构,装入了橡胶缓冲。下表所示为橡胶 缓冲可吸收的动能。能量超过该值时,请考虑另行 设置缓冲装置。

缸径(mm)	允许吸收能量 J				
	伸出	缩回			
φ6	0.008	0.059			
φ10	0.061	0.083			
φ16	0.181	0.083			
φ20	0.303	0.127			
φ25	0.68	0.237			
φ32	1.3	0.311			

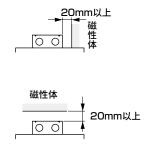
- 将锪孔(JJ)面作为安装面时,高低差可能会导致气缸倾斜。这种情况下,请变更气口位置或使用气口位置180°变更选择项(O),以避免有锪孔的面成为安装面。
- 使惯性过大的单元等动作时,会导致气缸缸体损伤、 动作不良,因此请务必在允许吸收能量范围内使用。
- 超级双活塞杆气缸在活塞杆返回侧带有O~-5mm 行程调整用螺栓。旋松六角螺母调整成所需行程后, 请紧固六角螺母防止其松动。

■ 请避免拆下行程调整用螺栓进行使用。

2. 通用:带开关

# ▲注意

- 有触点开关不可用于STR2-B-6、10。 另外,STR2-B-6带无触点开关品请勿安装在铁板等 磁性体上。否则可能会导致开关检测不良。
- 气缸开关附近有铁板等磁性体时,可能会导致气缸 开关的误动作。 请与气缸表面空开20mm以上的距离。 (所有缸径 相同)



■ 与气缸邻接使用时,可能会导致气缸开关误动作,因此请与气缸表面空开以下所示距离。

	邻接条件		开关种类	φ6	φ10	φ16	φ20	φ25	φ32
2个 气缸并排	水平放置 开关 A B B O O O	А	K2,K3	43	45	56	66	75	111
			K0,K5	40*1	47*1	62	81	85	111
		В	K2,K3	7	1	2	4	3	15
			K0,K5	4*1	3*1	8	19	12	15
	垂直放置 将开关安装在相邻的 气缸侧	А	K2,K3	28	27	36	47	47	58
			K0,K5	27*1	26*1	36	53	53	58
		В	K2,K3	15	12	15	20	14	20
			K0,K5	14*1	11*1	15	26	20	20
	垂直放置 将开关安装在相邻 气缸的相反侧	А	K2,K3	19	16	22	28	34	39
			K0,K5	14*1	16*1	22	33	34	39
		В	K2,K3	6	1	1	1	1	1
			K0,K5	1*1	1*1	1	6	1	1
3个以上 气缸并排	水平放置 A A B B B B B B B B B B B B B B B B B B	А	K2,K3	44	45	57	67	77	111
			K0,K5	41*1	47*1	64	83	86	111
		В	K2,K3	8	1	3	5	5	15
			K0,K5	5*¹	3*1	10	21	14	15
	垂直放置	А	K2,K3	33	30	40	51	49	58
			K0,K5	30*1	28*1	42	60	97	58
		В	K2,K3	20	15	19	24	16	20
			K0,K5	17*1	13*1	21	33	25	20

\*1: STR2-M的尺寸。 有触点开关不可用于STR2-B-6、10。

个别注意事项

LCM

LCR LCG

LCW LCX

STM

STG

STS · STL

STR2

UCA2

ULK\* JSK/M2

JSG JSC3+JSC

USSD

**UFCD** 

USC UB JSB3 LMB

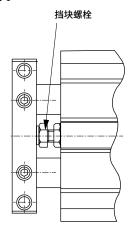
HCM HCA

LBC
CAC4
UCAC2
CAC-N
UCAC-N
RCS2
RCC2
PCC
SHC

## 3. 防坠落型 STR2-Q

## ▲注意

- 锁定机构是在行程终点处生效,因此如果在行程中 途通过外部挡块进行阻挡,则锁定机构可能会失效, 从而导致坠落。设置负荷时,请务必在确认锁定机 构有效的基础上再设置。
- 帯后端防坠落时,请绝对不要通过对挡块螺栓进行 调整・变更来调整加压缩回侧行程,否则锁定机构 将无法动作。



■ 带锁定机构侧的配管较细长时,或者调速阀离气缸 气口较远时,排气速度会变慢,锁定生效可能会需 要一定的时间,请予以注意。此外,如果电磁阀的 排气口上安装的消音器堵塞,会引发相同的结果。

# 4.微速型 STR2-F

## ▲注意

- 对心等调整时请注意避免对气缸施加横向负荷。 此外,请将滑动导承调整至没有扭转力后再安装。
  - 如有负荷变动、阻力变动,动作将会变得不稳定。
  - 静摩擦和动摩擦的差较大的导承会导致动作变得不稳定。

MCP GLC MFC BBS RRC GRC RV3\*\*

> HRL LN 卡瓜 卡盘 机械卡爪 卡盘 缓冲器 FJ FK 速度

> > 卷末

# 使用・维护时

# 1. 防坠落型 STR2-Q

# ▲警告

■ 设备维护时,为确保安全,请另行采取措施防止负 荷因自重而坠落。

## ▲注意

- 手动操作锁定机构后,请将锁定机构复原。此外, 因为存在危险,除调整时以外,请勿进行手动操作。
- 安装调整气缸时,请解除锁定。如果在锁定生效的 状态下进行安装作业等,可能会损坏锁定部。
- 调速阀请在排气节流中使用。
  - 进气节流控制时,有时会无法解除锁定。

#### ■ 解除方法

● 如果将内六角螺栓(M3×20) 拧入止动活塞中,并以 20N以上的力将螺栓拔出3mm,使止动活塞移动,即可 解除锁定。此外,如果松手,内置的弹簧导致止动活塞回 到原位并进入活塞杆槽中,则气缸会被锁定。

